

Вариационный метод в одной задаче диагностики неравновесных газовых сред

1. Постановка задачи. Во многих задачах диагностики неравновесных сред, в частности, в газопроточных лазерах, необходимо восстановить начальные параметры газовой смеси на основе измерений, снятых в различных сечениях потока [1]. Течение газовой смеси в измерительном тракте $x \in [0, x^0]$ лазера моделируется уравнениями газодинамики и кинетики процессов, записываемыми в одномерном приближении (см, например, [2]) в виде задачи Коши для вектор-функции $Y = Y(x; u) \in R^n$:

$$\frac{dY}{dx} = F(Y, x), \quad Y(0) = u. \quad (1)$$

Требуется определить вектор начальных параметров $u = (u_1, u_2, \dots, u_n)^T \in R^n$, обеспечивающих минимальное отклонение компонент $y_j(x; u)|_{x=x_j^0}$ вектора состояния $Y(x; u) = (y_1(x; u), y_2(x; u), \dots, y_n(x; u))^T$ системы (1) от соответствующих значений компонент y_j^0 , $j = 1, 2, \dots, n$ вектора измерений $Y^0 = (y_1^0, y_2^0, \dots, y_n^0)^T$. Будем считать, что координаты x_j^0 датчиков измерений компонент вектора состояния могут быть разнесены по потоку: $0 < x_1^0 \leq x_2^0 \leq \dots \leq x_n^0 = x^0$. При этом обычно предполагается, что начальные условия должны удовлетворять включению

$$u \in U_0, \quad U_0 - \text{компакт в } R^n, \quad (2)$$

отражающему наличие естественных технологических ограничений на параметры газового потока.

Отметим, что методы решения рассматриваемой задачи диагностики с разнесенными измерениями исследованы пока недостаточно. В практических же расчетах широко используется метод стрельбы [3]. Он позволяет провести оптимизацию только по одному из неизвестных начальных параметров, что не дает возможность учесть их взаимозависимость и охватить все имеющиеся экспериментальные данные [4].

В настоящей работе предлагается вариационный подход, основанный на задаче минимизации функционала невязки по всей совокупности начальных параметров $u = (u_1, u_2, \dots, u_n)^T$:

$$J(u) = \sum_{j=1}^n p_j |y_j(x_j^0, u) - y_j^0|^2 \rightarrow \inf_{u \in U_0}, \quad (3)$$

где $p_j \in [0, 1]$ – веса достоверности измерений. Разработана техника получения градиента функционала $J(u)$, основанная на использовании

* Работа выполнена при финансовой поддержке проекта МНТЦ № 522 и гранта РФФИ 98-01-00206.

специальной сопряженной задачи. На базе полученных оценок для решений прямой и сопряженной задач установлены свойства липшиц-непрерывности градиента по управлению и сходимость итераций метода проекции градиента ко множеству стационарных точек функционала $J(u)$.

2. Разрешимость задачи минимизации.

Введем некоторые обозначения. Пусть $\langle \cdot, \cdot \rangle$ и $\|\cdot\|$ - стандартное скалярное произведение и соответствующая евклидова норма в R^n ; $\|A\| = \sup_{x \neq 0} \|Ax\|/\|x\|$ - ассоциированная с $\|\cdot\|$ норма матрицы A размера $n \times n$; для непрерывных на $[0, x^0]$ вектор-функций $Y(x) = (Y_1(x) \dots Y_n(x))^T$ используется норма

$$\|Y\|_c = \max_{x \in [0, x^0]} \|Y(x)\|; \quad \nabla_Y F(Y, x) - \text{суть матрица производных}$$

$$\nabla_Y F(Y, x) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial Y_1} & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial Y_n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_n}{\partial Y_1} & \dots & \frac{\partial f_n}{\partial Y_n} \end{pmatrix} (Y, x)$$

дифференцируемой по Фреше относительно переменной Y векторной функции $F(Y, x) = (f_1(Y, x), f_2(Y, x), \dots, f_n(Y, x))^T : R^{n+1} \rightarrow R^n$; $\Pi = \bar{G} \times [0, a] \subset R^n \times R^1$, $a > 0$, где G - область в R^n .

Теорема 1. Пусть функция $F(Y, x)$ определена и непрерывна на множестве Π , причем для всех $(Y, x) \in \Pi$ выполнено неравенство

$$\|F(Y, x)\| \leq M_0, \quad M_0 > 0. \quad (4)$$

Пусть функция $F(Y, x)$ удовлетворяет условию Липшица

$$\|F(Y_1, x) - F(Y_2, x)\| \leq L_0 \|Y_1 - Y_2\| \quad (5)$$

для любых $Y_1, Y_2 \in \bar{G}$, $x \in [0, a]$. Тогда для любого компактного подмножества $U_0 \subset G$ существует $x^0 = x^0(G, U_0, M_0)$ такое, что для всех начальных условий из (2) задача Коши (1) имеет единственное решение $Y(x) = Y(x; u)$ на одном и том же отрезке $[0, x^0]$. Имеет место оценка

$$\|Y(\cdot; u)\|_c \leq M_0 x^0 + \|u\|, \quad u \in U_0. \quad (6)$$

Решение липшиц-непрерывно зависит от u :

$$\|Y(\cdot; u+h) - Y(\cdot; u)\| \leq \exp(L_0 x^0) \|h\|, \quad u, u+h \in U_0. \quad (7)$$

Доказательство. Утверждение о существовании и единственности решения следует из теорем Пикара и Пеано (см., например, [5], с. 19, 22); при этом $x^0 = \min(a, b/M_0)$, где $b = \text{dist}(U_0, \partial G) = \inf_{Y_1 \in U_0, Y_2 \in \partial G} \|Y_1 - Y_2\|$, ∂G - граница G .

Установим оценку (6). Из (1) и (4) следует неравенство $\|dY/dx\| \leq M_0$, $x \in (0, x^0]$. Поскольку скалярная задача Коши $dy/dx = M$, $y(0) = \|u\|$ имеет решение $y(x) = \|u\| + M(x - x_0)$, то по лемме о дифференциальных неравенствах ([5], с. 41) $\|Y(x)\| \leq y(x)$. Отсюда следует (6).

Для доказательства (7) рассмотрим уравнение для разности $\Delta Y(x) = Y(x; u+h) - Y(x; u)$:

$$\frac{d}{dx} \Delta Y = F(Y + \Delta Y, x) - F(Y, x), \quad \Delta Y(0) = h. \quad (8)$$

Из (5) получаем неравенство $\|dY/dx\| \leq L_0 \| \Delta Y \|$. Соответствующая скалярная задача $dy/dx = L_0 y$, $y(0) = \|h\|$ имеет решение $y(x) = \|h\| \exp(L_0 x)$. Из леммы о дифференциальных неравенствах ([5], с. 41) следует оценка $\| \Delta Y(x) \| \leq y(x)$, а, значит, и (7). Теорема доказана.

В дальнейшем будем предполагать, что в задаче минимизации (1)-(3) величина x^0 и допустимое множество U_0 удовлетворяют условиям теоремы 1. Тогда для любого $u \in U_0$ корректно определено значение функционала $J(u)$, причем $J(u)$ липшиц-непрерывен на U_0 в силу неравенств

$$\begin{aligned} |J(u_1) - J(u_2)| &\leq \sum_{j=1}^n |\Delta y_j(x_j^0)| (|y_j(x_j^0; u_1)| + |y_j(x_j^0; u_2)| + 2|y_j^0|) \leq \\ &\leq n \|\Delta Y\|_c (\|Y(\cdot; u_1)\|_c + \|Y(\cdot; u_2)\|_c + 2\|Y^0\|) \leq \\ &\leq n (2M_0 x^0 + \|u_1\| + \|u_2\| + 2\|Y^0\|) \exp(L_0 x^0) \cdot \|u_1 - u_2\|, \end{aligned}$$

основанных на оценках $|p_j| \leq 1$, $|y_j(x_j^0)| \leq \|Y\|_c$, $j = 1, \dots, n$. Тогда из теоремы Вейерштрасса ([6], с. 74) следует

Теорема 2. Пусть выполнены условия теоремы 1. Тогда для любого $Y^0 = (y_1^0, y_2^0, \dots, y_n^0)^T \in R^n$ множество $U_* = \left\{ u : u \in U_0, J(u) = \inf_{u \in U_0} J(u) \right\}$ непусто, компактно и любая минимизирующая последовательность сходится к U_* .

3. Сопряженная задача.

Рассмотрим линейную задачу Коши для нахождения вектор-функции $\psi = \psi(x; u) = (\psi_1(x), \psi_2(x), \dots, \psi_n(x))^T; x \in [0, x^0]$:

$$\frac{d\psi}{dx} + D(Y, x)\psi = D(Y, x)X(x)\psi^0, \quad (9)$$

$$\psi^0 = (\psi_1^0, \psi_2^0, \dots, \psi_n^0), \quad \psi_j^0 = 2p_j(Y_j(x_j^0) - y_j^0), \quad j = 1, 2, \dots, n \quad (10)$$

Здесь $Y(x) = Y(x; u) = (y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x))^T$ – решение задачи (1) для фиксированного u из (2), $D(Y, x) = (\nabla_y F(Y, x))|_{Y=Y(x; u)}^*$ – сопряженная матрица,

$$X(x) = \begin{pmatrix} \chi_1(x) & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \chi_n(x) \end{pmatrix}, \quad \chi_j(x) = \begin{cases} 1, & x \in (x_j^0, x^0), \\ 0, & x \notin (x_j^0, x^0). \end{cases}$$

Таким образом, для определения коэффициентов системы и конечного (при $x = x^0$) условия в (9) необходимо сначала решить задачу (1) и определить $Y(x; u)$. Теорема 3. Пусть выполнены условия теоремы 1, и, дополнительно, функция $F(Y, x)$ дифференцируема по Фреше относительно Y , причем матрица производных $\nabla_y F(Y, x)$ непрерывна на Π и удовлетворяет оценке

$$\|\nabla_Y F(Y, x)\| \leq M_1, \quad (Y, x) \in \Pi. \quad (11)$$

Тогда для любых $u \in U_0$ и $Y^0 \in R^n$ существует единственное решение $\psi = \psi(x; u)$ задачи (9)–(10) на отрезке $[0, x^0]$. Справедлива оценка

$$\|\psi(\cdot; u)\|_c \leq C_1 (1 + \|u\| + \|Y^0\|). \quad (12)$$

Если, кроме того, матрица производных удовлетворяет условию Липшица на Π :

$$\|\nabla_Y F(Y_1, x) - \nabla_Y F(Y_2, x)\| \leq L_1 \|Y_1 - Y_2\|, \quad (13)$$

тогда решение $\psi = \psi(x; u)$ тоже липшиц-непрерывно зависит от u :

$$\|\psi(\cdot; u+h) - \psi(\cdot; u)\|_c \leq C_2 (1 + \|u\| + \|Y^0\|) \|h\|, \quad u, u+h \in U_0, \quad (14)$$

где постоянные C_1 и C_2 не зависят от u и h .

Доказательство. Заменой переменной $x = x^0 - t$ задача (9) приводится к стандартной неоднородной системе

$$\frac{dz}{dt} = A(t)z + f(t) \quad (15)$$

относительно новой функции $z(t) = \psi(x^0 - t)$, $z(0) = \psi^0$, где матрица системы $A(t) = \nabla_Y F(Y(x^0 - t), x^0 - t)$ и неоднородность $f(t) = -A(t)X(x^0 - t)\psi^0$ непрерывно зависят от t . Согласно [5], с. 62 решение (15) существует и единственno на всем отрезке $[0, x^0]$, причем имеет место оценка

$$\|z\|_c \leq (\|z(0)\| + x^0 \|f\|_c) \exp(x^0 \|A\|_c), \quad (16)$$

которая является следствием леммы 4.1 из [5], с. 72.

Поскольку $|\chi_j(x)| \leq 1$, $j = 1, \dots, n$, то $\|X(x)\| = \sup_{|z|=1} \left(\sum_{j=1}^n \chi_j(x) z_j^2 \right)^{\frac{1}{2}} \leq 1$. Отсюда и из

(11) получим $\|A\|_c \leq M_1$, $\|f\|_c \leq \|\nabla_Y F\|_c \|X\|_c \|\psi^0\| \leq M_1 \|\psi^0\|$. Тогда из (16) следует неравенство

$$\|\psi\|_c \leq \|\psi^0\| (1 + x^0 M_1) \exp(x^0 M_1). \quad (17)$$

Для оценки $\|\psi^0\|$ воспользуемся (6) и тем, что $|p_j| \leq 1$, $j = 1, \dots, n$. Имеем

$$\begin{aligned} \|\psi^0\| &\leq 2 \left(\left(\sum_{j=1}^n |\chi_j(x^0)|^2 \right)^{\frac{1}{2}} + \|Y_0\| \right) \leq 2 \left(\sqrt{n} \|Y\|_c + \|Y^0\| \right) \leq \\ &\leq C_3 (1 + \|u\| + \|Y^0\|), \end{aligned} \quad (18)$$

где $C_3 = 2 \max \{ \sqrt{n} M_0 x^0, \sqrt{n}, 1 \}$. Подставляя (18) в (17) приходим к (12), где, например, $C_1 = C_3 (1 + x^0 M_1) \exp(x^0 M_1)$.

Рассмотрим разность $\Delta\psi(x) = \psi(x; u+h) - \psi(x; u)$, которая в силу (9)–(10) удовлетворяет системе

$$\frac{d\Delta\psi}{dx} + D_1 \Delta\psi = \Delta D(-\psi + X\psi^0) + D_1 X \Delta\psi^0, \quad \Delta\psi(x^0) = \Delta\psi^0, \quad (19)$$

$$\Delta\psi^0 = (\Delta\psi_1^0, \Delta\psi_2^0, \dots, \Delta\psi_n^0)^T, \quad \Delta\psi_j^0 = 2 p_j (\Delta Y_j(x^0)), \quad j = 1, 2, \dots, n, \quad (20)$$

где $D_1 = \nabla_y F(Y + \Delta Y, x)$, $\Delta D = D_1 - \nabla_y F(Y, x)$. После замены переменной $x = x^0 - t$ система (19) принимает вид (5), где $z(t) = \Delta \psi(x^0 - t)$, $z(0) = \Delta \psi^0$, $A = D_1$, $f = \Delta D(\psi - X\psi^0) - D_1 X \Delta \psi^0$. Поскольку $\|X\|_c \leq 1$, и в силу (13) справедливо неравенство $\|\Delta D\|_c \leq L_1 \|\Delta Y\|$, тогда с помощью (17) имеем:

$$\begin{aligned}\|f\|_c &\leq L_1 \|\Delta Y\| (\|\psi\|_c + \|\psi^0\|) + M_1 \|\Delta \psi^0\| \leq C_4 \|\Delta Y\| \|\Delta \psi^0\| + M_1 \|\Delta \psi^0\|, \\ C_4 &= L_1 (1 + (1 + x^0 M_1) \exp(x^0 M_1)).\end{aligned}$$

Подставляя эту оценку в (16) и используя неравенство $\|A\| = \|D_1\| \leq M_1$, получаем

$$\|\Delta \psi\|_c \leq ((1 + M_1 x^0) \|\Delta \psi^0\| + x^0 C_4 \|\psi^0\| \|\Delta Y\|) \exp(M_1 x^0).$$

Учитывая оценку $\|\Delta \psi^0\| \leq 2\sqrt{n} \|\Delta Y\|_c \leq 2\sqrt{n} \exp(L_0 x^0) \|h\|$, которая выводится из (20) аналогично (18), получаем (14):

$$\|\Delta \psi\|_c \leq (1 + \|u\| + \|Y^0\|) \cdot (2\sqrt{n}(1 + M_1 x^0) + x^0 C_3 C_4) \exp(M_1 x^0 + L_0 x^0) \|h\|,$$

где в качестве константы можно взять, например,

$$C_2 = (2\sqrt{n}(1 + M_1 x^0) + x^0 C_3 C_4) \exp(M_1 x^0 + L_0 x^0).$$

Теорема доказана.

4. Градиент функционала.

Теорема 4. Пусть выполнены условия теоремы 3 и условия (13). Тогда для любого $Y^0 \in R^n$ функционал $J(u)$ дифференцируем в любой внутренней точке множества U_0 . Имеет место выражение для приращения функционала $J(u+h) - J(u) = \langle J'(u), h \rangle + R(u, h)$ где $|R(u, h)| \leq C_5 (1 + \|u\| + \|Y^0\|) \|h\|^2$,

а градиент $J'(u) = \psi(x; u)|_{x=0}$ определяется через решение ψ сопряженной задачи (9)–(10).

Градиент $J'(u)$ удовлетворяет условию Липшица

$$\|J'(u+h) - J'(u)\| \leq C_2 (1 + \|u\| + \|Y^0\|) \|h\|,$$

где C_2 – константа из оценки (14).

Доказательство. Возьмем произвольные u и $u+h$ из внутренности U_0 . Тогда с помощью (10) приращение функционала можно представить в виде $\Delta J = J(u+h) - J(u) = \Delta_1 + R_0$, где

$$\Delta_1 = \sum_{j=1}^n \psi_j^0 \Delta y_j(x_j^0), \tag{21}$$

$$R_0 = \sum_{j=1}^n p_j |\Delta y_j(x_j^0)|. \tag{22}$$

Добавляя и вычитая сумму $\sum_{j=1}^n \psi_j^0 \Delta y_j(x^0)$ в (21) имеем:

$$\Delta_1 = \sum_{j=1}^n \psi_j^0 (\Delta y_j(x_j^0) - \Delta y_j(x^0)) + \langle \psi^0, \Delta Y(x^0) \rangle = \Delta_2 + \Delta_3. \tag{23}$$

Слагаемое Δ_3 преобразуем с помощью (8) следующим образом:

$$\begin{aligned}
\Delta_3 &= \langle \psi(0), \Delta Y(0) \rangle + \int_0^{x^0} \frac{d}{dx} \langle \psi(x), \Delta Y(x) \rangle dx = \\
&= \langle \psi(0), h \rangle + \int_0^{x^0} \left(\frac{d\psi(x)}{dx} + (\nabla_Y F)^* \psi, \Delta Y(x) \right) dx + R_i, \\
R_i &= \int_0^{x^0} \langle \psi(x), r(x) \rangle dx, \quad r(x) = F(Y + \Delta Y, x) - F(Y, x) - \nabla_Y F(Y, x) \Delta Y. \tag{24}
\end{aligned}$$

Рассмотрим слагаемое Δ_2 . Поскольку $\frac{d\Delta Y}{dx} = \nabla_Y F \cdot \Delta Y + r$, то

$$\begin{aligned}
\Delta_2 &= - \sum_{j=1}^n \psi_j^0 \int_{x_j^0}^{x^0} \frac{d\Delta y_j(x)}{dx} dx = - \sum_{j=1}^n \psi_j^0 \int_{x_j^0}^{x^0} (\nabla_Y F(Y, x) \Delta Y(x))_j dx + R_2 = \\
&= - \sum_{j=1}^n \int_0^{x^0} \psi_j^0 \chi_j(x) (\nabla_Y F(Y, x) \Delta Y(x))_j dx + R_2 = \\
&= - \int_0^{x^0} \langle X(x) \psi^0, \nabla_Y F(Y, x) \Delta Y(x) \rangle dx + R_2 = \\
&= - \int_0^{x^0} \langle (\nabla_Y F(Y, x))^* X(x) \psi^0, \Delta Y(x) \rangle dx + R_2, \\
R_2 &= - \sum_{j=1}^n \psi_j^0 \int_{x_j^0}^{x^0} r_j(x) dx.
\end{aligned}$$

Подставляя выражения для Δ_2 и Δ_3 в (23) и пользуясь тем, что ψ является решением уравнения (10), приходим к формуле приращения

$$\Delta J = \langle \psi(0; u), h \rangle + R, \quad R = R_0 + R_i + R_2. \tag{25}$$

Оценим каждое слагаемое, входящее в остаточный член R . Для оценки R_0 в (22) применим неравенство $|\Delta y_j(x_j^0)| \leq \|\Delta Y\|_c$ и (7):

$$R_0 \leq \sum_{j=1}^n |\Delta y_j(x_j^0)|^2 \leq n \|\Delta Y\|_c^2 \leq n \exp(2L_0 x^0) \|h\|^2. \tag{26}$$

С помощью (13) и следствия из формулы конечных приращений Лагранжа для вектор-функций (см. [7], с. 583) оценим входящий в выражения для R_i и R_2 член $r(x)$ из (24):

$$\begin{aligned}
\|r(x)\| &= \|F(Y + \Delta Y, x) - F(x) - \nabla_Y F(Y, x) \Delta Y\| \leq \\
&\leq \sup_{\xi \in (Y, Y + \Delta Y)} \|\nabla_Y F(\xi, x) - \nabla_Y F(Y, x)\| \cdot \|\Delta Y\| \leq L_1 \|\Delta Y(x)\|^2.
\end{aligned}$$

Отсюда и из (7) получаем

$$\|r\|_c \leq L_1 \exp(2L_0 x^0) \|h\|^2. \tag{27}$$

На основе (27), (12) и неравенства Коши-Буняковского нетрудно провести оценку R_i :

$$|R_i| \leq x^0 \|\psi\|_c \|r\|_c \leq x^0 C_1 L_1 \exp(2L_0 x^0) (1 + \|u\| + \|Y^0\| \|h\|^2).$$

Аналогично с помощью (27) и (18) мажорируется R_2 :

$$|R_2| \leq \| \psi^0 \| \left(\sum_{j=1}^n \left(\int_{x_j^0}^{x^0} |r_j(x)| dx \right)^2 \right)^{\frac{1}{2}} \leq x^0 \| \psi^0 \| \| r \|_c \leq \\ \leq x^0 C_3 L \exp(2L_0 x^0) (1 + \| u \| + \| Y^0 \| \| h \|^2).$$

Подставляя (26) и оценки для R_1 и R_2 в (25) получаем неравенство

$$|R| \leq C_5 (1 + \| u \| + \| Y^0 \| \| h \|^2),$$

где в качестве C_5 можно взять, например, значение

$$C_5 = \max\{n, x^0 C_1 L_1, x^0 C_3 L_1\} \cdot \exp(2L_0 x^0).$$

Фигурирующее в утверждении теоремы условие Липшица следует из оценки (14). Теорема доказана.

5. Метод проекции градиента.

Имея формулу для градиента функционала нетрудно выписать правило построения последовательности $\{u^{(k)}\}$ по методу проекции градиента [6] Гл.5, §2:

$$u^{(k+1)} = P_{U_0} (u^{(k)} - \alpha_k J'(u^{(k)})), \quad k = 0, 1, \dots, \quad (28)$$

где P_{U_0} – оператор проектирования на U_0 . Заметим, что на каждой итерации метода (28) вычисление градиента функционала требует решения двух задач Коши, а именно, сначала решается задача (1) от $x=0$ до $x=x^0$ и определяются коэффициенты матрицы и правая часть сопряженной системы, зависящие от $Y(x; u^{(k)})$. Затем решается сопряженная система от $x=x^0$ до $x=0$ и находится $J'(u^{(k)}) = \psi(x; u^{(k)})|_{x=0}$.

Шаг в (28) можно выбирать различными способами (см. [6] Гл.5, §2, п.1). Приведем один способ выбора постоянного шага, при котором гарантируется сходимость последовательности $\{u^{(k)}\}$. Возьмем в качестве α_k произвольные числа, удовлетворяющие условиям

$$0 < \varepsilon_0 \leq \alpha_k \leq \frac{2}{L + 2\varepsilon}, \quad (29)$$

где $L = C_2 \left(1 + \sup_{U_0} \| u \| + \| Y_0 \| \right)$ – мажоранта константы Липшица для градиента $J'(u)$ из теоремы 4, $\varepsilon, \varepsilon_0$ – положительные числа, являющиеся параметрами метода. Из теоремы 1 в [6] с. 279 следует

Теорема 5. Пусть выполнены условия теоремы 4 и U_0 – выпукло. Тогда при любом начальном приближении имеет место сходимость итерационного процесса (28)–(29)

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \rho(u^{(k)}, S_*) = 0,$$

где $S_* = \{u \in U_0 : \langle J'(u), v - u \rangle \geq 0, \forall v \in U_0\}$ – множество стационарных точек функционала $J(u)$ на U_0 , $\rho(u, S_*) = \inf_{v \in S_*} \|u - v\|$.

Авторы благодарны Выскубенко Б.А. за постановку задачи и полезные замечания.

Литература.

1. Лосев С.А., Макаров В.Н. Многофакторная оптимизация газодинамического лазера на углекислом газе. Оптимизация удельной мощности генерации // Квантовая электроника, 1976, т. 3, № 5, с. 960-968.
2. Выскубенко Б.А., Дерюгин Ю.Н., Кириллов Г.А., и др. Сравнение результатов двумерных расчетов смесевых ГДЛ с данными эксперимента // ВАНТ сер. "Методики и программы численного решения задач математической физики", 1983, Вып. 3, № 14, с. 18-21.
3. Выскубенко Б.А., Дерюгин Ю.Н., Ильин С.П., и др. Сравнение результатов одномерного расчета гомогенного газодинамического лазера с данными эксперимента. // ВАНТ сер. "Методики и программы численного решения задач математической физики", 1984, Вып. 1, № 15, с. 55-58.
4. Adamenkov A.A., Vyskubenko B.A., and Gerasimenko N.N. Oxygen-Iodine Laser Capacity at the Elevated Pressure // Proceedings SPIE, 1997, vol. 3092, pp. 581-584.
5. Хартман Ф. Обыкновенные дифференциальные уравнения. – М.: Мир, 1970, 720 с.
6. Васильев Ф.П. Численные методы решения экстремальных задач. – М.: Наука, 1988, 552 с.
7. Ильин В.А., Садовничий В.А., Сенцов Бл. Х. Математический анализ. Том 1. – М.: Изд-во МГУ, 1985, 662 с.